

## 6 Protocollo modbus

Il modbus è un protocollo di comunicazione seriale diventato uno standard de facto nella comunicazione di tipo industriale, ed è ora il protocollo di connessione più diffuso fra i dispositivi elettronici industriali. E' un protocollo di tipo richiesta/risposta ed offre dei servizi specificati da function codes.

SlimLine supporta il protocollo modbus Rtu sulle porte seriali, e modbus Over IP su connessione ethernet su porta **502**. Il protocollo modbus Rtu sulla porta seriale ha come parametri di comunicazione di default **115200, 8, e**, e l'indirizzo di nodo sia su porta seriale che su TCP/IP è **1**.

### 6.1 Accesso variabili da modbus

Le funzioni del protocollo accedono tutte alla memoria utente **MX100**, le funzioni supportate sono:

Code	Function	Tipo oggetto	Tipo accesso	Range indirizzo
01h	Read coil status	Bit singolo	Read	40000-44095 ( <i>Note 1</i> )
02h	Read input status	Bit singolo	Read	40000-44095 ( <i>Note 1</i> )
03h	Read holding registers	Word (16 Bit)	Read	40000-42047 ( <i>Note 2</i> )
04h	Read input registers	Word (16 Bit)	Read	40000-42047 ( <i>Note 2</i> )
05h	Force single coil	Bit singolo	Write	40000-44095 ( <i>Note 1</i> )
06h	Preset single register	Word (16 Bit)	Write	40000-42047 ( <i>Note 2</i> )
10h	Preset multiple registers	Word (16 Bit)	Write	40000-42047 ( <i>Note 2</i> )

**Note 1)** Nelle funzioni che accedono al bit singolo (In realtà ogni bit equivale ad un byte di memoria) si utilizza nel comando l'indirizzo della variabile, quindi dovendo accedere alla locazione **MX100.50** utilizzeremo come indirizzo il valore **40050**.

**Note 2)** Nelle funzioni che accedono ai registri (16 Bits) occorre considerare l'indirizzo della variabile diviso per 2, quindi dovendo raggiungere da modbus la locazione **MX100.50** utilizzeremo come indirizzo il valore **40025**.

#### 6.1.1 Lettura variabili da modbus

Per la lettura delle variabili si utilizza il comando **Read holding registers** (Codice **0x03**). Ipotizzando di dover accedere in lettura ad una variabile **DWORD** allocata in memoria all'indirizzo **MX100.64** calcoleremo l'indirizzo di lettura nel modo:

$$((\text{Indirizzo variabile}/2)+\text{Offset})-1 \rightarrow ((64/2)+40000)-1=40031 \rightarrow 0x9C5F$$

Essendo una variabile **DWORD** dovremo leggere 2 registri consecutivi a partire dal suo indirizzo di allocazione, ipotizzando che il valore della variabile sia **0x12345678** avremo.

Frames modbus RTU

Stringa di comando: **01 03 9C 5F 00 02 DA 49**

Stringa di risposta: **01 03 04 56 78 12 34 66 D5**

Frames modbus TCP/IP

Stringa di comando: **00 00 00 00 00 06 01 03 9C 5F 00 02**

Stringa di risposta: **00 00 00 00 00 07 01 03 04 56 78 12 34**

La rappresentazione dei dati in SlimLine è nel formato **Little-Endian**, la numerazione inizia dal byte meno significativo per finire col più significativo, quindi come si nota dalla stringa di risposta il valore della variabile a 32 bits **0x12345678** viene ritornato suddiviso in due registri a 16 bits con i valori **0x5678**, **0x1234**.

#### 6.1.2 Scrittura variabili da modbus

Per la scrittura delle variabili si utilizza il comando **Preset multiple registers** (Codice **0x10**). Ipotizzando di dover accedere in scrittura ad una variabile **DWORD** allocata in memoria all'indirizzo **MX100.64** calcoleremo l'indirizzo di scrittura nel modo:

$$((\text{Indirizzo variabile}/2)+\text{Offset})-1 \rightarrow ((64/2)+40000)-1=40031 \rightarrow 0x9C5F$$

Essendo una variabile **DWORD** dovremo scrivere 2 registri consecutivi a partire dal suo indirizzo di allocazione, ipotizzando di dover scrivere nella variabile il valore **0x12345678** avremo.

Frames modbus RTU

Stringa di comando: **01 10 9C 5F 00 02 04 56 78 12 34 D3 33**

Stringa di risposta: **01 10 9C 5F 00 02 5F 8A**

Frames modbus TCP/IP

Stringa di comando: **00 00 00 00 00 0B 01 10 9C 5F 00 02 04 56 78 12 34**

Stringa di risposta: **00 00 00 00 00 06 01 10 9C 5F 00 02**

La rappresentazione dei dati in SlimLine è nel formato **Little-Endian**, la numerazione inizia dal byte meno significativo per finire col più significativo, quindi come si nota dalla stringa di comando il valore da scrivere a 32 bits **0x12345678** viene definito suddiviso in due registri a 16 bits con i valori **0x5678**, **0x1234**.

## 6.2 Accesso Real time clock da modbus

E' possibile accedere al real time clock utilizzando i comandi modbus di accesso ai registri le funzioni supportate sono:

Code	Function	Tipo oggetto	Tipo accesso	Range indirizzo
03h	Read holding registers	Word (16 Bit)	Read	100-105 (150 Epoch time)
04h	Read input registers	Word (16 Bit)	Read	100-105 (150 Epoch time)
06h	Preset single register	Word (16 Bit)	Write	100-105 (150 Epoch time)
10h	Preset multiple registers	Word (16 Bit)	Write	100-105 (150 Epoch time)

I registri (16 Bits) del real time clock sono allocati in locazioni consecutive a partire dall'indirizzo modbus 100. I registri contengono il valore attuale del real time clock e scrivendo un nuovo valore il real time clock verrà automaticamente aggiornato.

Address	Register	Note
100	Second	Valore secondi (Range da 0 a 59)
101	Minute	Valore minuti (Range da 0 a 59)
102	Hour	Valore ora (Range da 0 a 23)
103	Day	Valore giorno (Range da 1 a 31)
104	Month	Valore mese (Range da 1 a 12)
105	Year	Valore anno (Range da 1900 a 2037)

### 6.2.1 Lettura RTC da modbus

Per la lettura dei registri del real time clock si utilizza il comando **Read holding registers** (Codice **0x03**). Dovremo leggere 6 registri consecutivi a partire dall'indirizzo di allocazione, l'indirizzamento di modbus prevede un offset di 1, quindi **99 (0x0063)**.

Frames modbus RTU

Stringa di comando: **01 03 00 63 00 06 35 D6**

Stringa di risposta: **01 03 0C 00 1E 00 30 00 0B 00 1D 00 09 07 DA A2 32**

Frames modbus TCP/IP

Stringa di comando: **00 00 00 00 00 06 01 03 00 63 00 06**

Stringa di risposta: **00 00 00 00 00 0F 01 03 0C 00 1E 00 30 00 0B 00 1D 00 09 07 DA**

Come si vede dalla risposta il valore è:

Secondi: 30 (**0x001E**)

Minuti: 48 (**0x0030**)

Ora: 11 (**0x000B**)

Giorno: 29 (**0x001D**)

Mese: 9 (**0x0009**)

Anno: 2010 (**0x07DA**)

### 6.2.2 Scrittura RTC da modbus

Per la scrittura dei registri del real time clock si utilizza il comando **Preset multiple registers** (Codice **0x10**). Dovremo scrivere 6 registri consecutivi a partire dall'indirizzo di allocazione, l'indirizzamento di modbus prevede un offset di 1, quindi **99 (0x0063)**. Ipotizziamo di dover impostare nel real time clock i valori:

Secondi: 30 (**0x001E**)  
 Minuti: 48 (**0x0030**)  
 Ora: 11 (**0x000B**)  
 Giorno: 29 (**0x001D**)  
 Mese: 9 (**0x0009**)  
 Anno: 2010 (**0x07DA**)

Frames modbus RTU

Stringa di comando: **01 10 00 63 00 06 08 00 1E 00 30 00 0B 00 1D 00 09 07 DA 5D C8**

Stringa di risposta: **01 10 00 63 00 06 B0 15**

Frames modbus TCP/IP

Stringa di comando: **00 00 00 00 00 13 01 10 00 63 00 06 08 00 1E 00 30 00 0B 00 1D 00 09 07 DA**

Stringa di risposta: **00 00 00 00 00 06 01 10 00 63 00 06**

### 6.3 Accesso Epoch time da modbus

E' allocato anche un registro a 32 bits per il valore di data/ora in Epoch time, l'accesso a questo registro in lettura e/o scrittura va sempre effettuato usando due registri a 16 bits.

Address	Register	Note
150	Epoch time	Epoch time

#### 6.3.1 Lettura Epoch time da modbus

Per la lettura dell'epoch time si utilizza il comando **Read holding registers** (Codice **0x03**). Dovremo leggere 2 registri consecutivi a partire dall'indirizzo di allocazione, l'indirizzamento di modbus prevede un offset di 1, quindi **149 (0x0095)**.

Frames modbus RTU

Stringa di comando: **01 03 00 95 00 02 D4 27**

Stringa di risposta: **01 03 04 30 B5 4C A3 90 6C**

Frames modbus TCP/IP

Stringa di comando: **00 00 00 00 00 06 01 03 00 95 00 02**

Stringa di risposta: **00 00 00 00 00 07 01 03 04 30 B5 4C A3**

Come si vede dalla risposta il valore è: **0x4CA330B5** → **1285763253** → **GMT: Wed, 29 Sep 2010 12:27:33 UTC**.

#### 6.3.2 Scrittura Epoch time da modbus

Per la scrittura dell'epoch time si utilizza il comando **Preset multiple registers** (Codice **0x10**). Dovremo scrivere 2 registri consecutivi a partire dall'indirizzo di allocazione, l'indirizzamento di modbus prevede un offset di 1, quindi **149 (0x0095)**. Ipotizziamo di dover impostare il valore:

**GMT: Wed, 29 Sep 2010 12:27:33 UTC** → **1285763253** → **0x4CA330B5**

Frames modbus RTU

Stringa di comando: **01 10 00 95 00 02 04 30 B5 4C A3 50 A3**

Stringa di risposta: **01 10 00 95 00 02 51 E4**

Frames modbus TCP/IP

Stringa di comando: **00 00 00 00 00 0B 01 10 00 95 00 02 04 30 B5 4C A3**

Stringa di risposta: **00 00 00 00 00 06 01 10 00 95 00 02**